

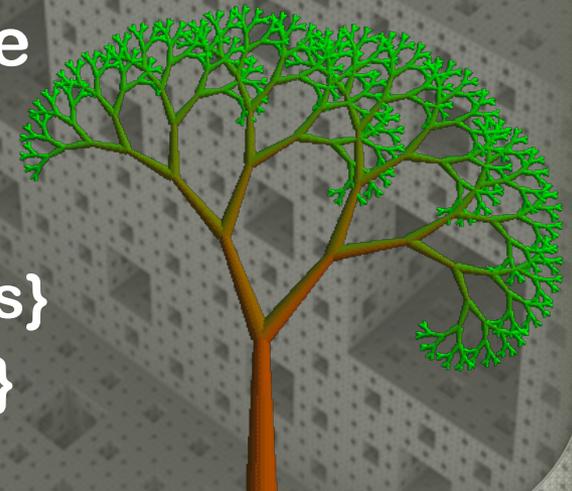
6 TAD Arborescentes

Arbre, Arbre Binaire, AVL...
Définition
Manipulation (Insertion, Suppression, Parcours)

Définitions

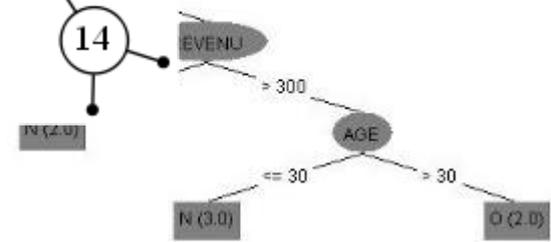
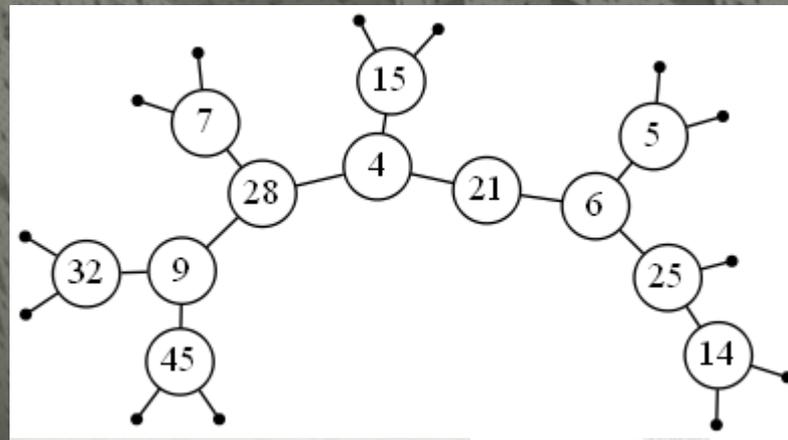
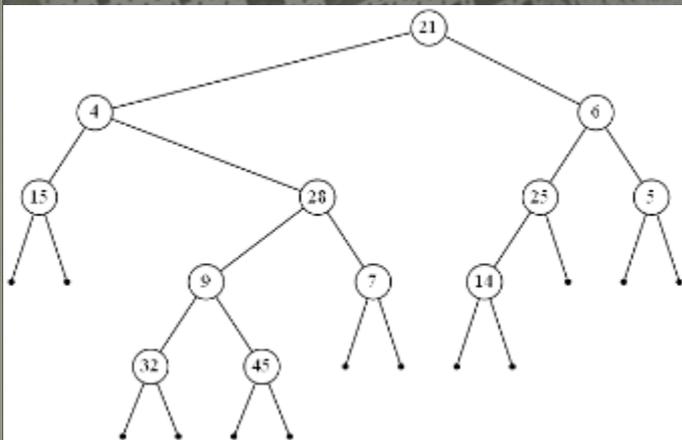
● Arbre

- Ensemble de nœuds organisés de manière hiérarchique à partir du nœud racine
- Structure fondamentale en informatique
 - Fichiers, expressions arithmétiques, exploration d'un ensemble de solutions (Tic-Tac-Toe)
- Définition naturellement récursive
 - Manipulation récursive
 - Liste = {1 valeur & 1 suivant}
 - Arbre binaire = {1 valeur & 2 suivants}
 - Arbre n-aire = {1 valeur & n suivants}



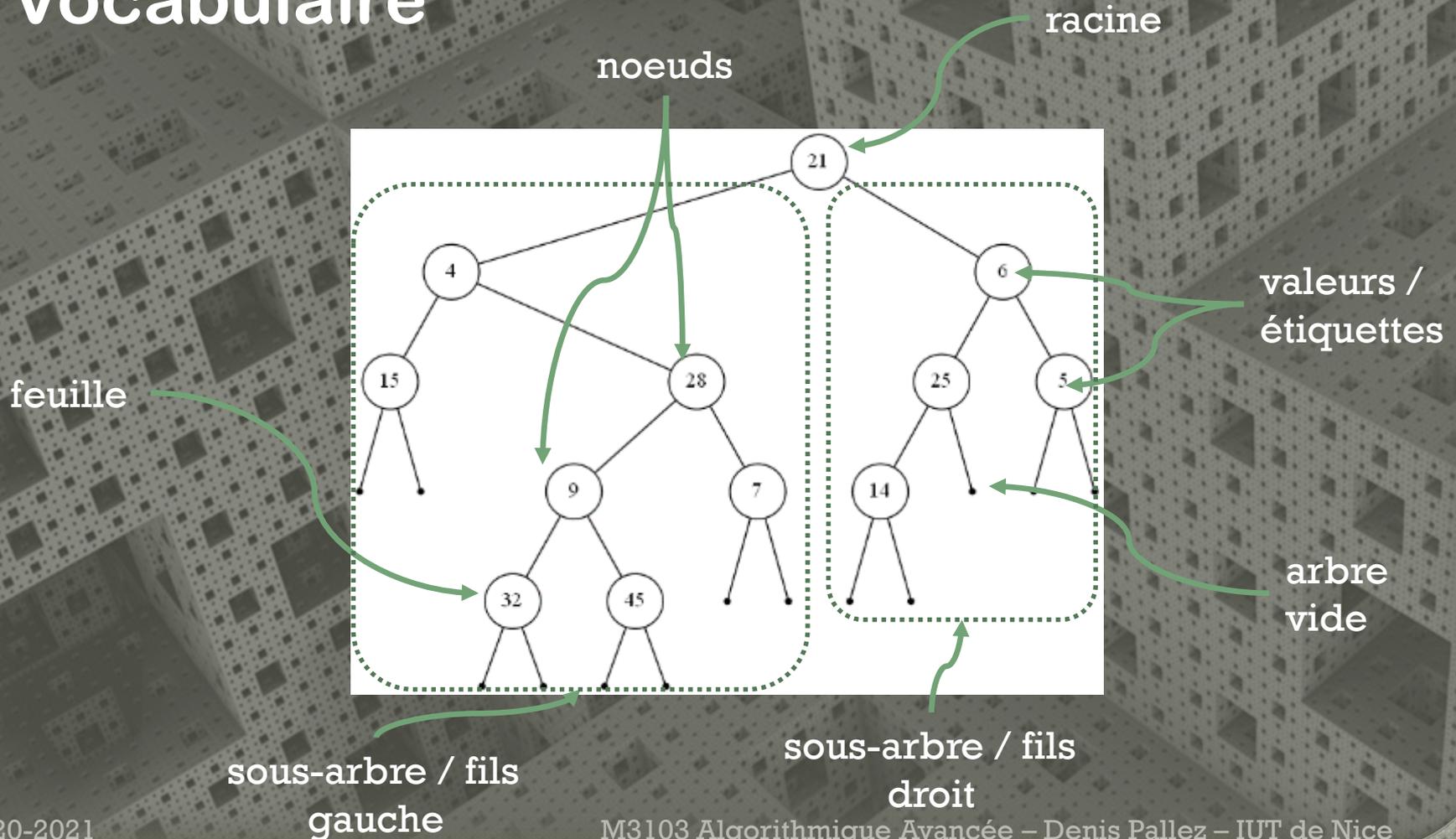
Arbre Binaire

- Composé de
 - une et une seule racine
 - un ensemble de nœuds ayant chacun 0, 1 ou 2 branches
- À chaque nœud est associé une donnée



Arbre Binaire

● Vocabulaire



Arbre Binaire

○ ABin =

- Soit \emptyset (ABinVide)
- Soit
 - Valeur
 - Sous-arbre gauche (SAG) qui est un ABin
 - Sous-arbre droit (SAD) qui est un ABin

TAD ArbreBinaire

● TAD ABin

- Arbre binaire
- Méthodes

- $ABin() : \emptyset \rightarrow ABin$
- $ABin() : T \times ABin \times ABin \rightarrow ABin$
- $SAG() : ABin \rightarrow Abin$
- $Taille() : ABin \rightarrow Entier$
- $Racine() : ABin \rightarrow T$

$EstVide() : ABin \rightarrow Bool$

$SAD() : ABin \rightarrow Abin$

$Hauteur() : ABin \rightarrow Entier$

- Pré-conditions ($a \in ABin$)

- $SAG(a)$, $SAD(a)$ & $Racine(a)$ défini ssi $\neg EstVide(a)$

- Axiomes ($v \in T$; $g, d \in ABin$)

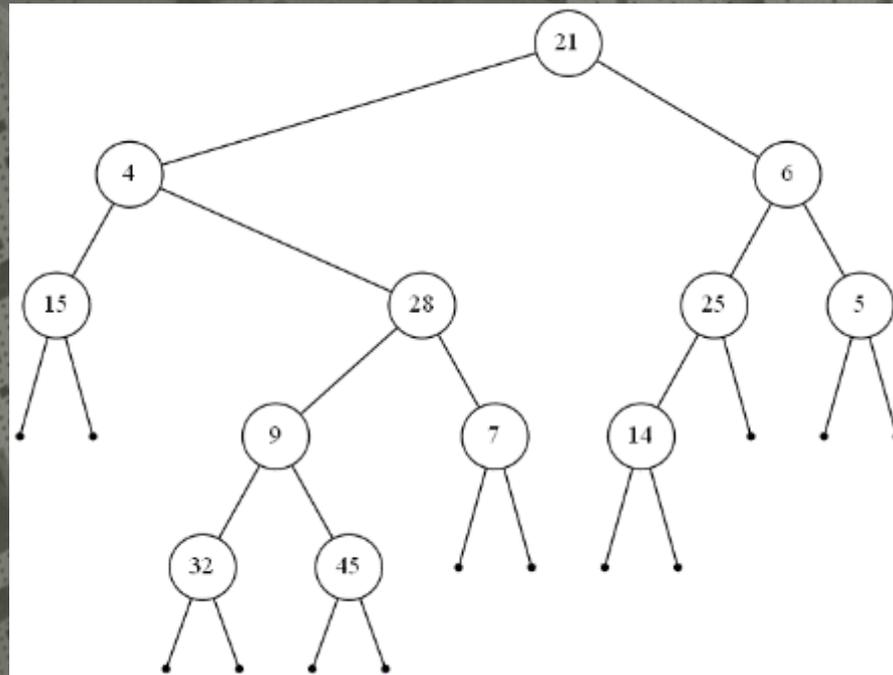
- $EstVide(ABin()) = Vrai$ $EstVide(ABin(v,g,d)) = Faux$
- $SAG(ABin(v,g,d))=g$ $SAD(ABin(v,g,d))=d$
- $Taille(ABin())=0$ $Taille(ABin(v,g,d))= 1+Taille(g)+Taille(d)$
- $Hauteur(ABin())=0$
 $Hauteur(ABin(v,g,d))=1+Max\{Hauteur(g),Hauteur(d)\}$
- Si $Taille(a)=n$ & $Hauteur(a)=h$ alors $h \leq n \leq 2^h - 1$

- [https://en.wikipedia.org/wiki/Tree_\(data_structure\)](https://en.wikipedia.org/wiki/Tree_(data_structure))

Arbre Binaire

● Vocabulaire

H
a
u
t
e
u
r



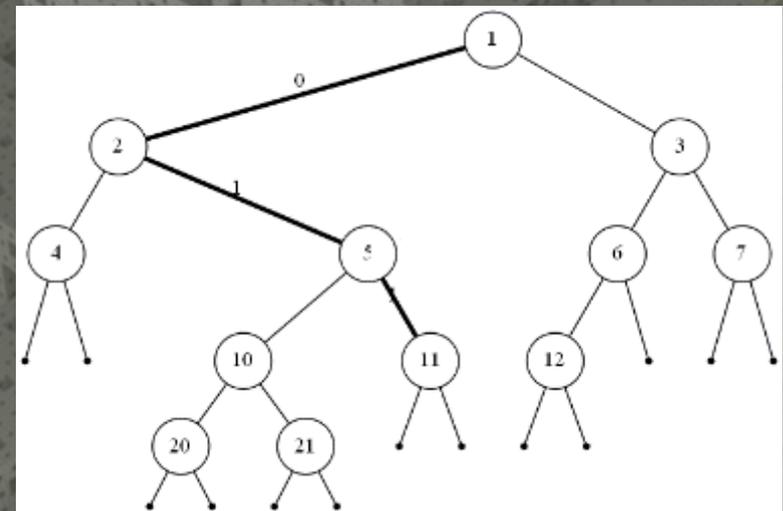
L a r g e u r

Numérotation hiérarchique

- Soit $\langle b_1, \dots, b_k \rangle$ un chemin menant à a' avec $b_i = \begin{cases} 0 & \text{si sag} \\ 1 & \text{si sad} \end{cases}, \forall 1 \leq i \leq k$
- Le numéro de a' est $\langle 1b_1b_2 \dots b_k \rangle_2$

Exemple

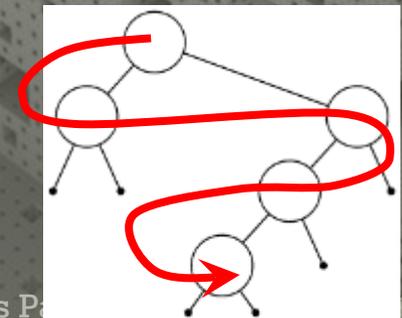
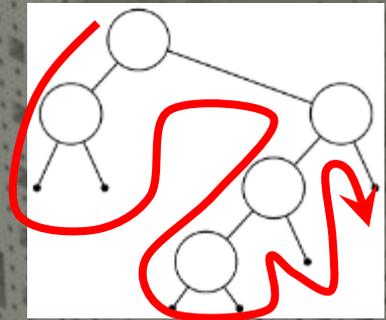
- Racine = 1
- Si $n =$ numéro d'un nœud
Alors fils gauche = $nx2$
fils droit = $nx2 + 1$



$$\langle 1\ 011 \rangle_2 = \langle 11 \rangle_{10}$$

Parcours

- Algorithme qui appelle une méthode M (affichage par ex.) sur tous les nœuds d'un arbre dans un ordre bien précis défini à priori
- Parcours en profondeur
 - Le parcours d'un sous-arbre est terminé avant d'entamer le parcours de l'autre sous-arbre
- Parcours en largeur
 - Se fait en parcourant les nœuds selon leur niveaux croissant



Parcours en profondeur

○ Préfixé

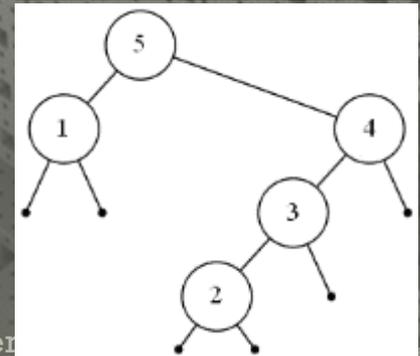
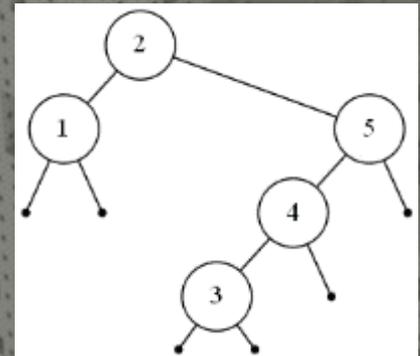
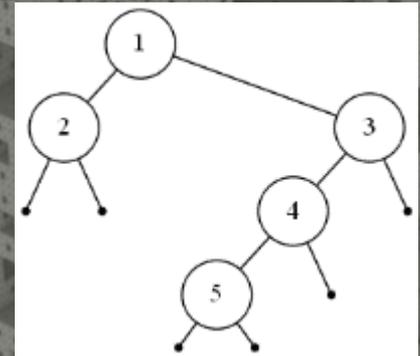
1. Appliquer M à la racine
2. Préfixé de SAG
3. Préfixé de SAD

○ Infixé (ou symétrique)

1. Infixé de SAG
2. Appliquer M à la racine
3. Infixé de SAD

○ Postfixé

1. Postfixé de SAG
2. Postfixé de SAD
3. Appliquer M à la racine



Parcours en largeur

```
void parcours_largeur(ABin a) {  
    f = FileVide()  
    f.Enqueue(a)  
    while (! f.EstVide()) {  
        ssa = f.Dequeue()  
        M(ssa)  
        f.Enqueue(SAG(ssa))  
        f.Enqueue(SAD(ssa))  
    }  
}
```

ABR

● Arbre Binaire de Recherche (ABin ordonné)

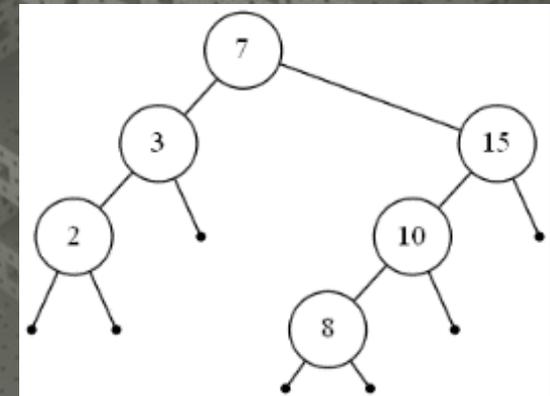
- Les valeurs des nœuds du sag sont *strictement* inférieures à la valeur de la racine
- Les valeurs des nœuds du sad sont *strictement* supérieures à la valeur de la racine

● Théorème

- 1 ABin est 1 ABR ssi les valeurs des nœuds parcourus de manière *infixé* est *strictement* croissante
- Ex : $\langle 2, 3, 7, 8, 10, 15 \rangle$

● Intérêts

- Recherche, insertion plus rapide si arbre pas trop déséquilibré



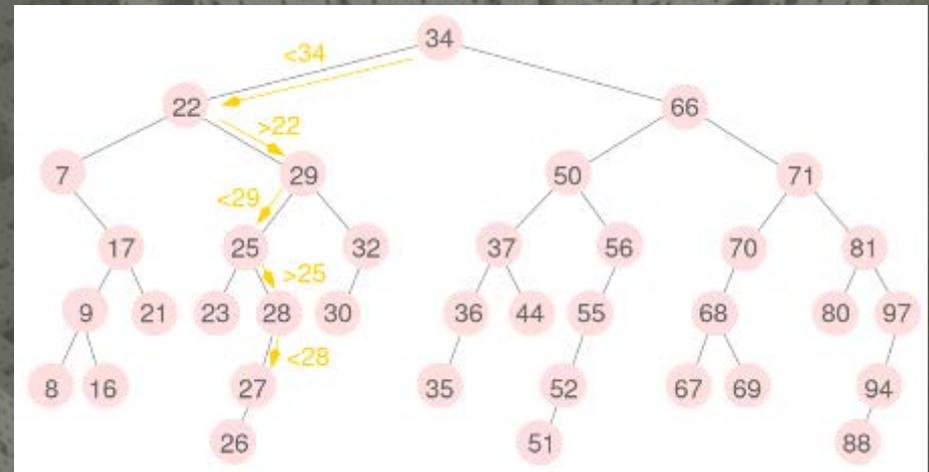
ABR

Recherche

```

boolean estDansABR(ABR a, Element e) {
    if (estVide(a))
        return False;
    else if (racine(a)==e)
        return True ;
    else if (e<racine(a))
        return estDansABR(sag(a),e)
    else
        return estDansABR(sad(a),e)
}
    
```

Recherche de 27



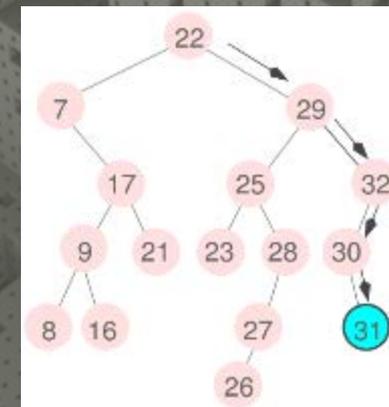
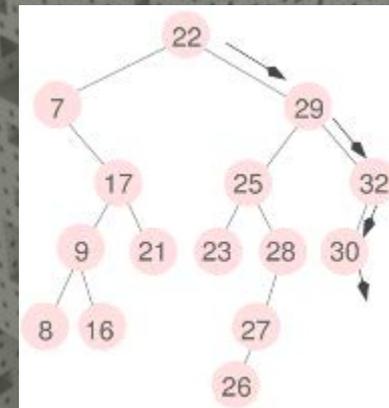
ABR

Insertion

```

ABR insertionABR(ABR a, Element e) {
    if (estVide(a))
        return ABR(e,ABRVide, ABRVide);
    else if (racine(a)==e)
        return a ;
    else if (e<racine(a))
        return ABR(racine(a),insertionABR(sag(a),e),sad(a)) ;
    else
        return ABR(racine(a),sag(a), insertionABR(sad(a),e)) ;
}
    
```

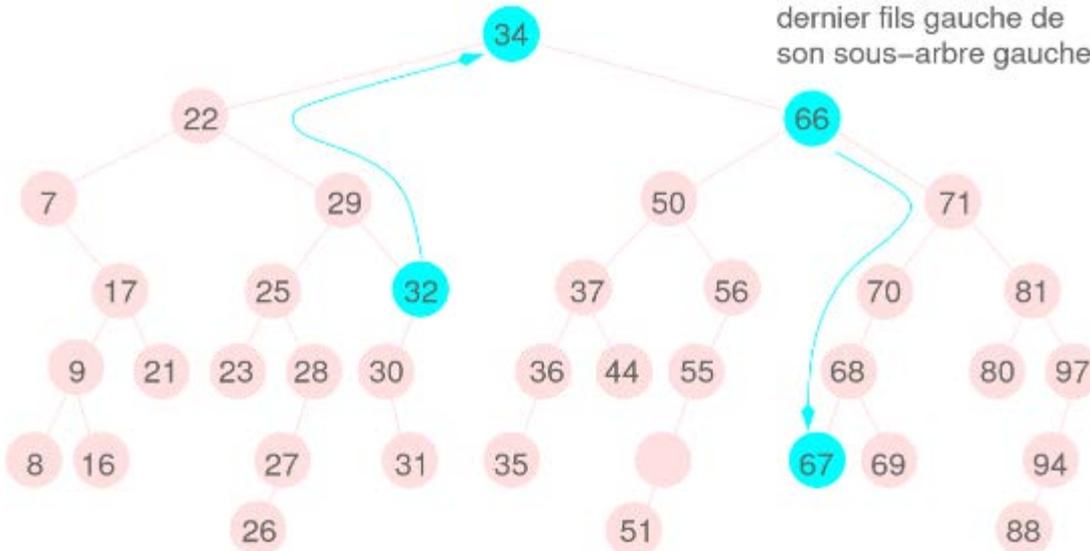
Insertion de 31



● Successeur

32 n'a pas de fils droit :
son successeur est 34, premier ascendant de 32
tel que 32 figure dans son sous-arbre gauche

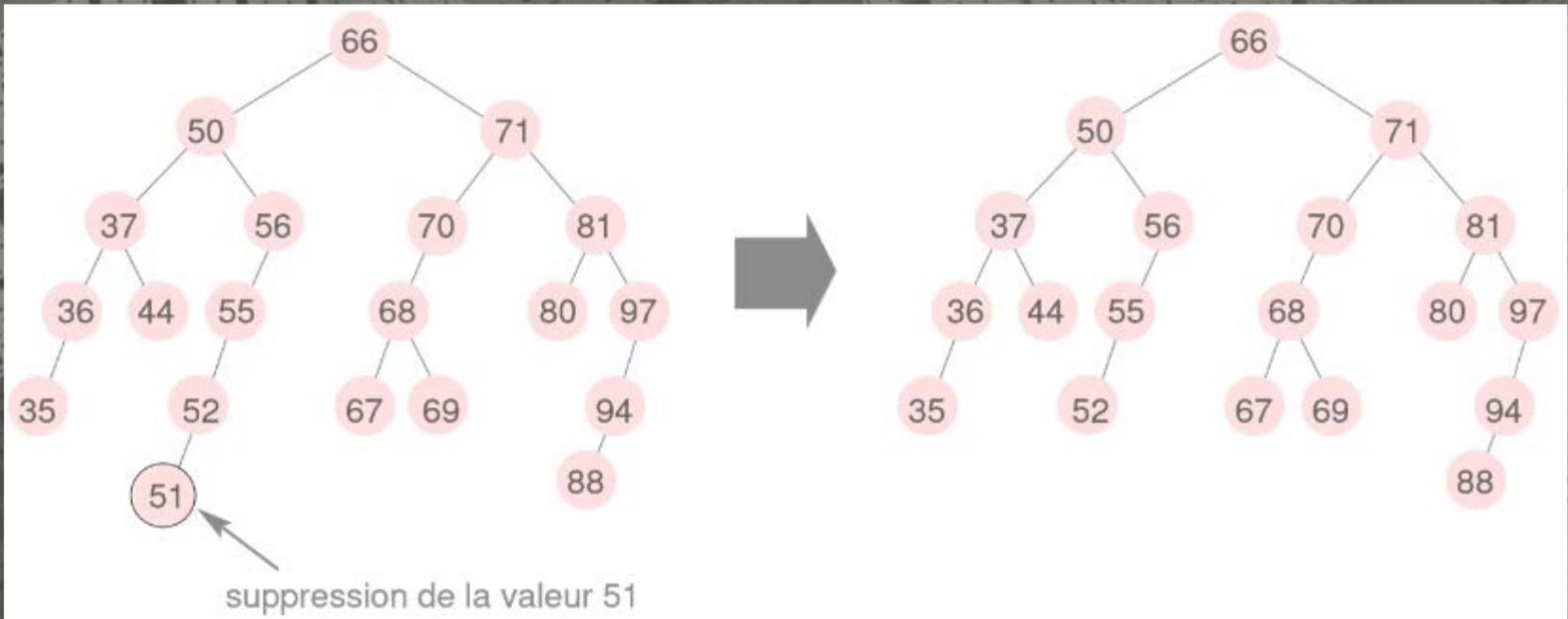
66 a un fils droit :
son successeur est 67
dernier fils gauche de
son sous-arbre gauche



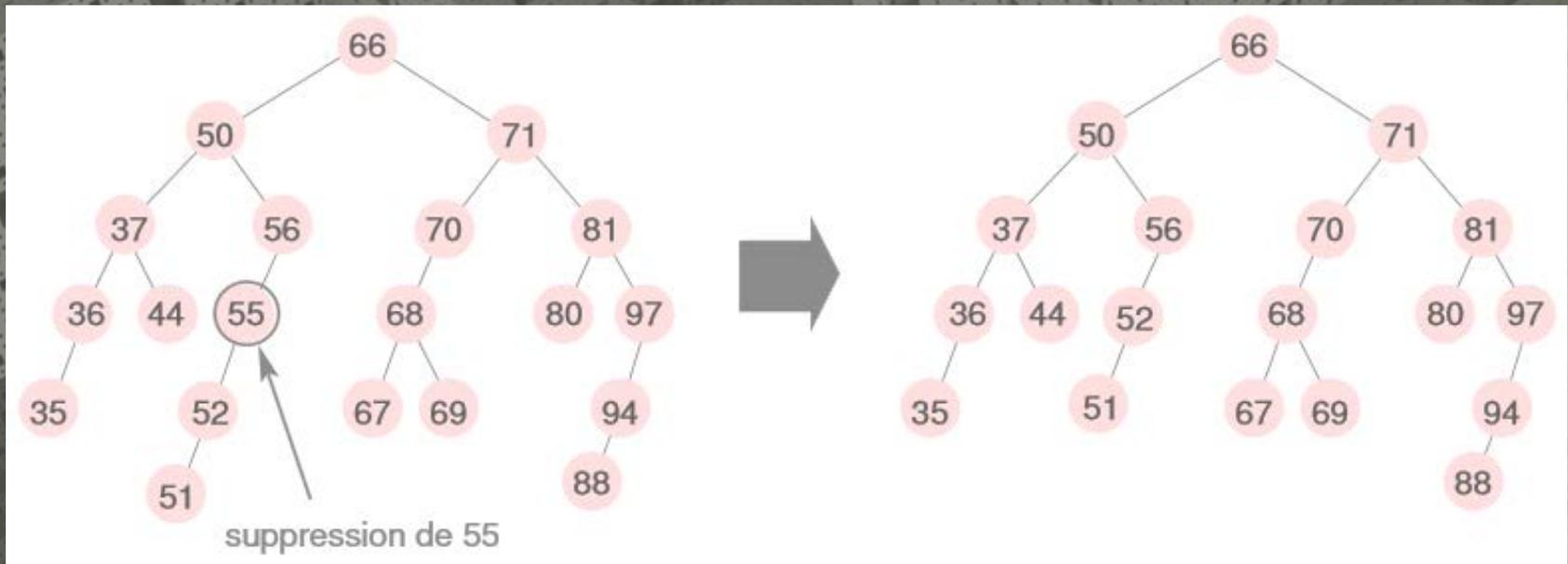
- Problème
 - Nécessité de pouvoir accéder au père !

ABR

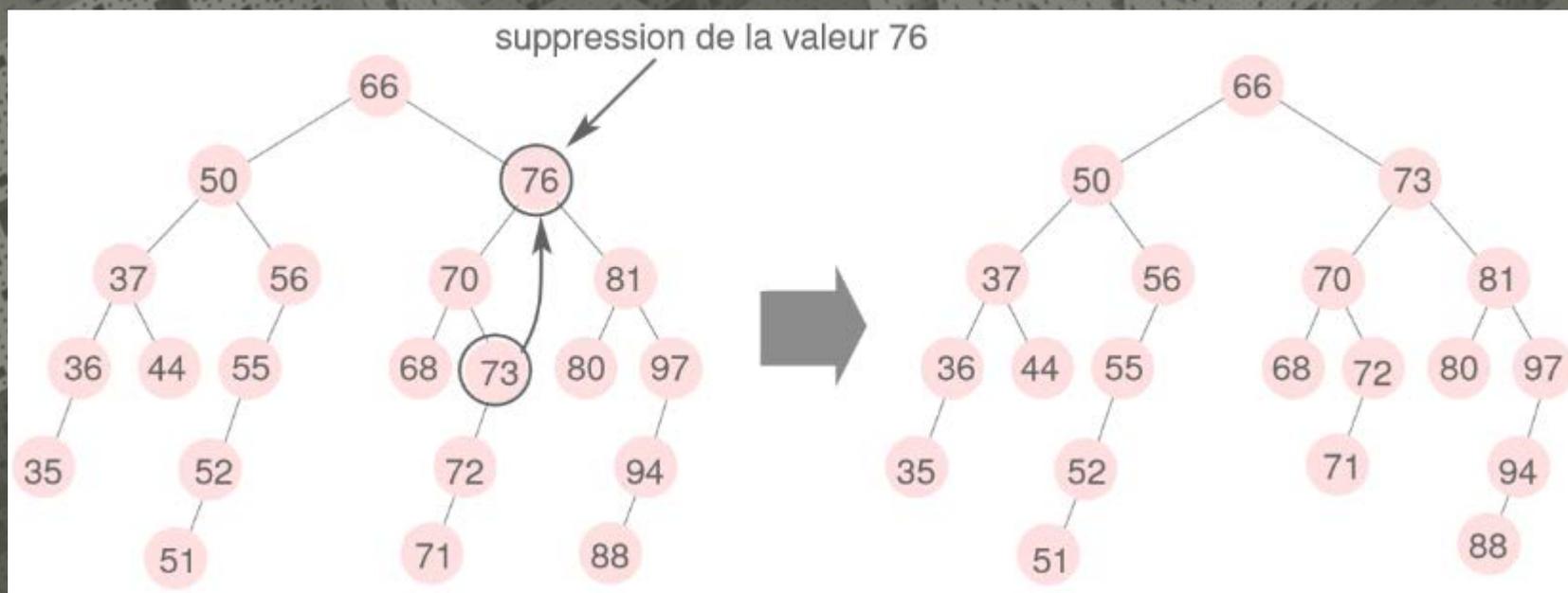
- **Suppression**
- **Cas 1**
 - **Le nœud est une feuille**



- Suppression
- Cas 2
 - Le nœud a un seul fils

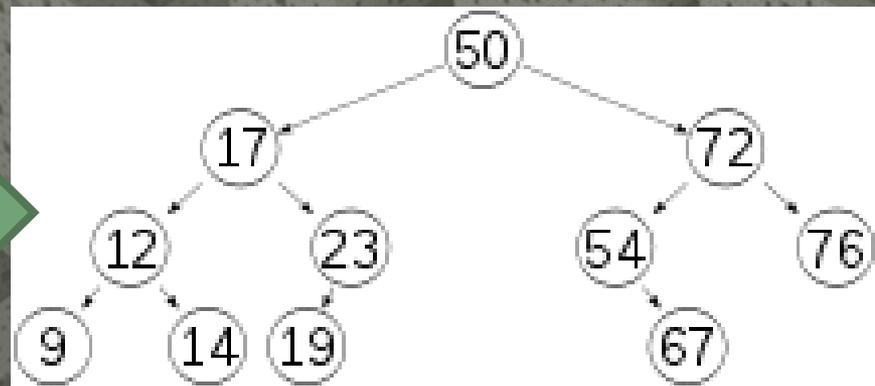
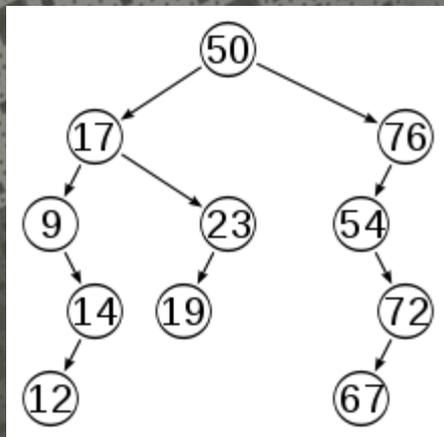


- **Suppression**
- **Cas 3**
 - Le nœud a 2 fils

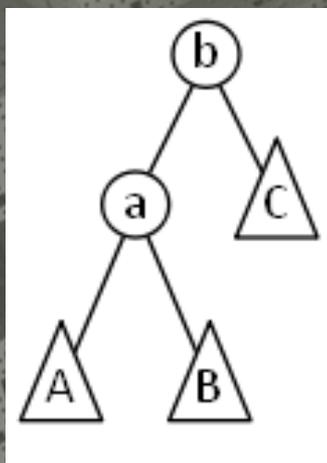


AVL (Adelson-Velskii & Landis)

- ABR pour lequel, en tout nœud, les hauteurs des sous-arbres gauche et droit diffèrent au plus de 1
- Arbre AVL = ABR tel que
 - $\forall a \in \text{ABin}, |\text{haut}(\text{sag}(a)) - \text{haut}(\text{sad}(a))| \leq 1$



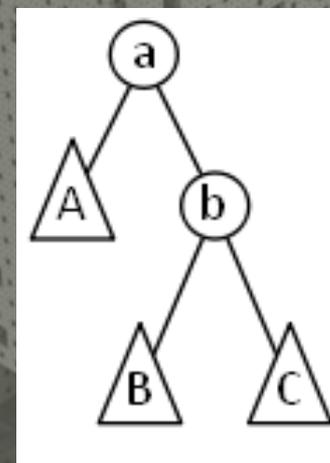
● Équilibrage



rotation droite



rotation gauche



● Proposition

- Après une insertion ou suppression, il suffit de 2 rotations pour ré-équilibrer un arbre

Arbres n-aire

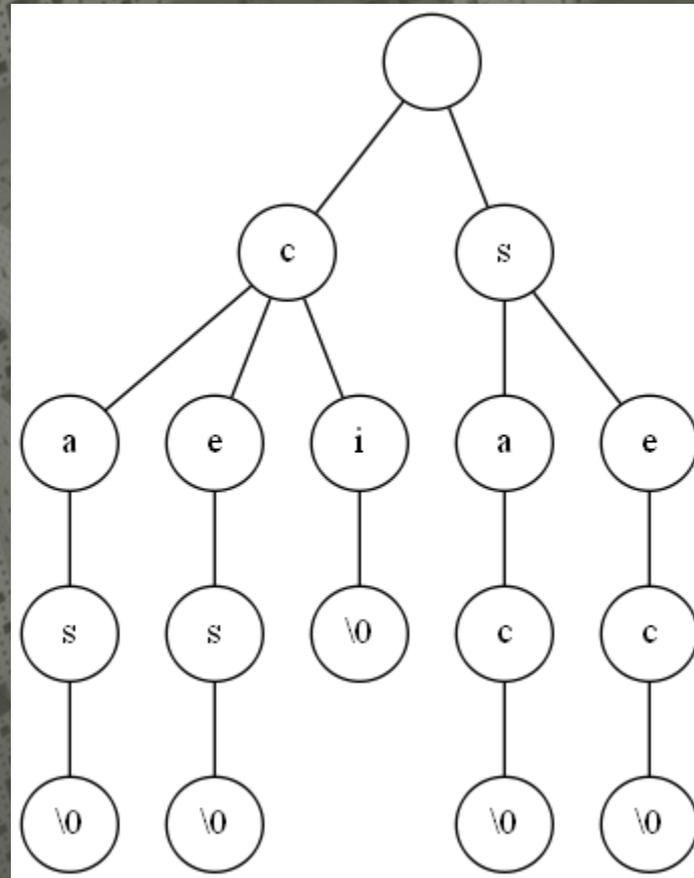
○ ANaire

- Un nombre n de fils

○ Implémentation Java

- Jtree (Vue & Contrôleur)
- DefaultMutableTreeNode (Modèle)

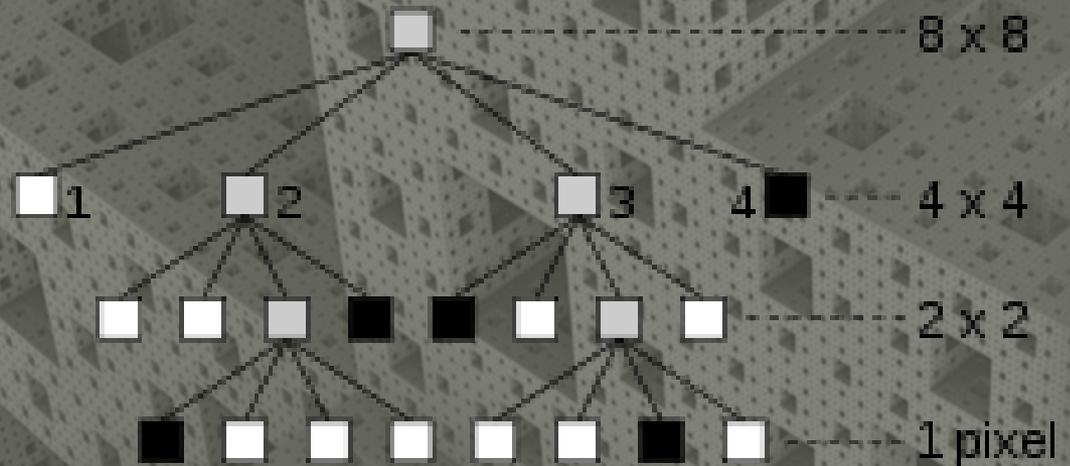
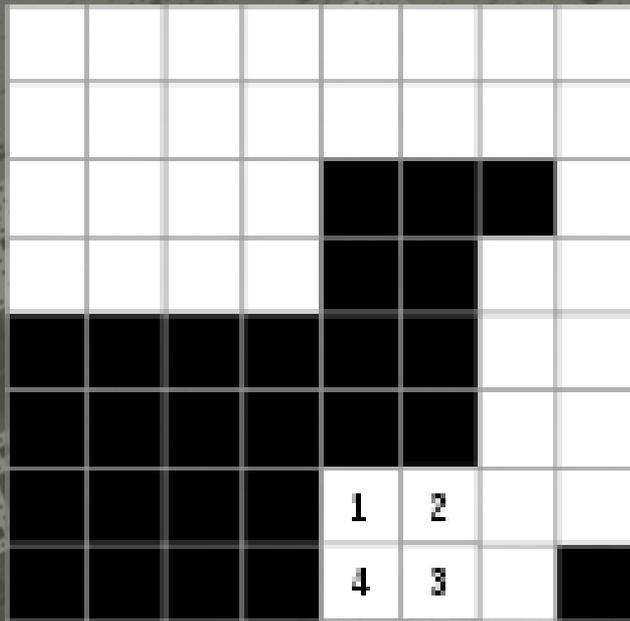
Dictionnaire



cas
ce
ces
ci
sa
sac

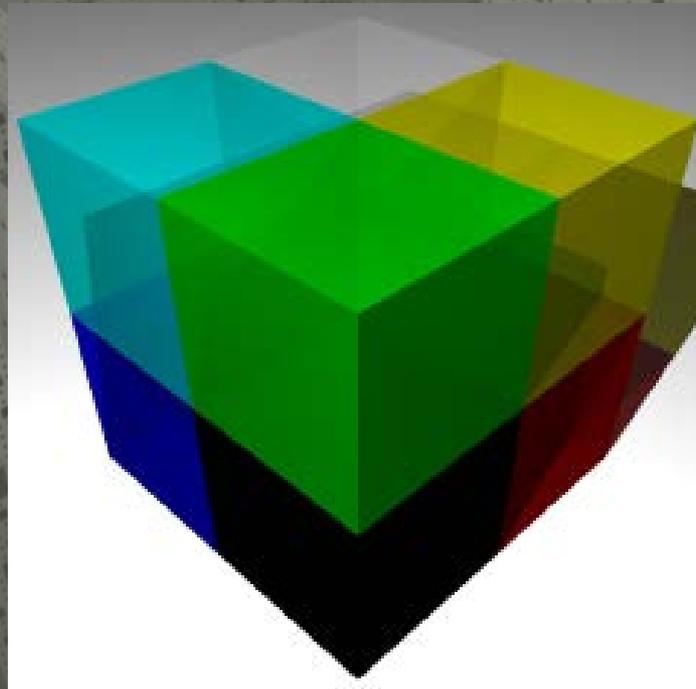
Quadtree (2D)

Compression d'images



Octree (3D)

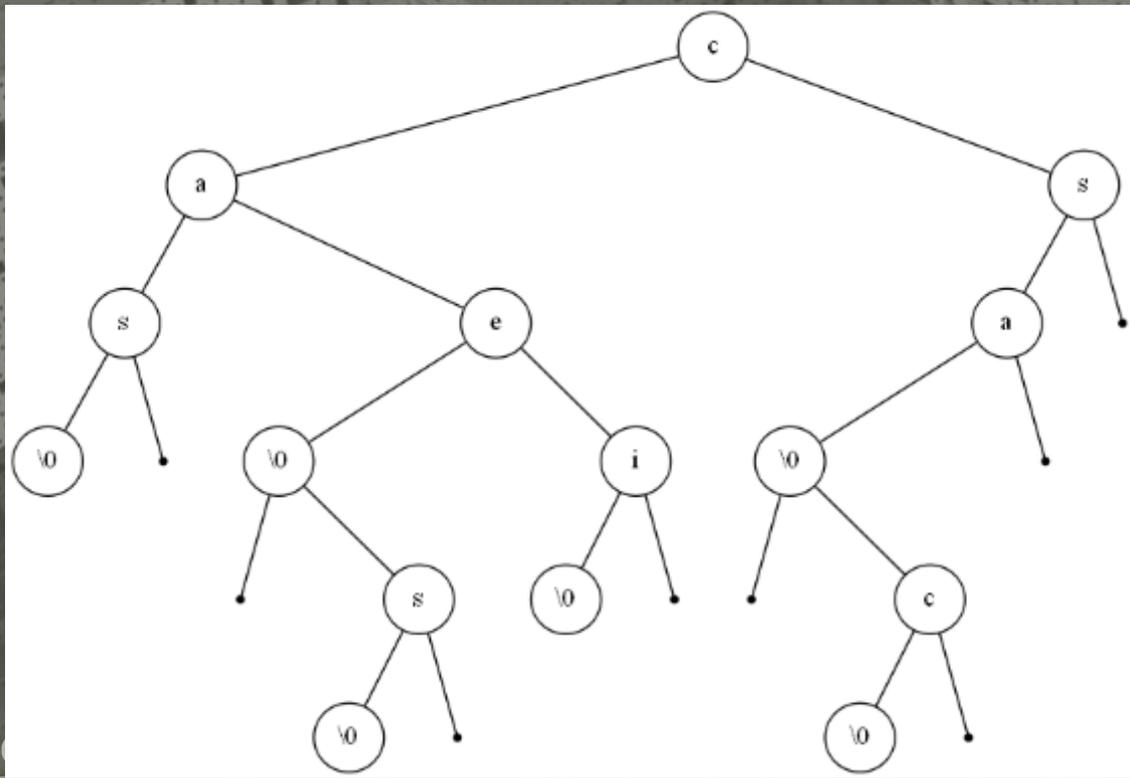
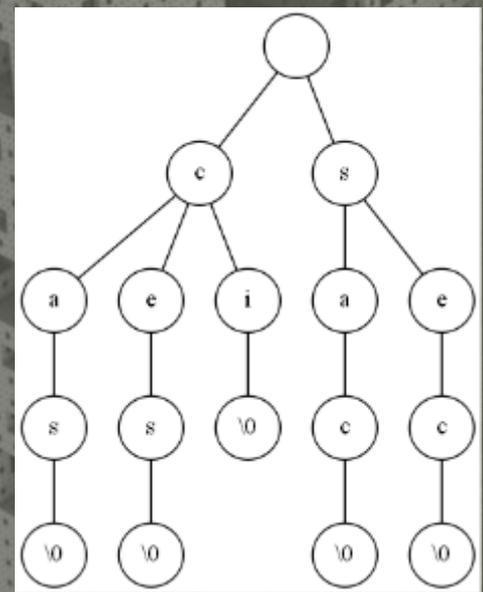
- **Subdivision de l'espace 3D**
 - Détection de collision en 3D



ANaire → ABin

● Théorème

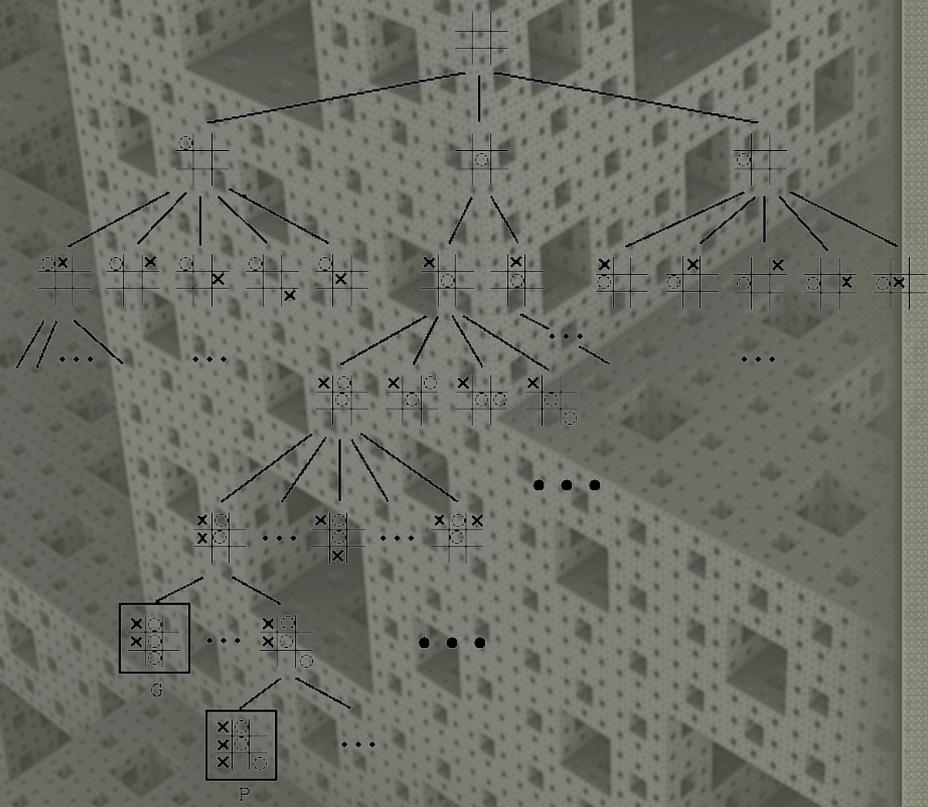
- Tout arbre n-aire peut être représenté par 1 arbre binaire



cas
ce
ces
ci
sa
sac

Utilisation ANaire

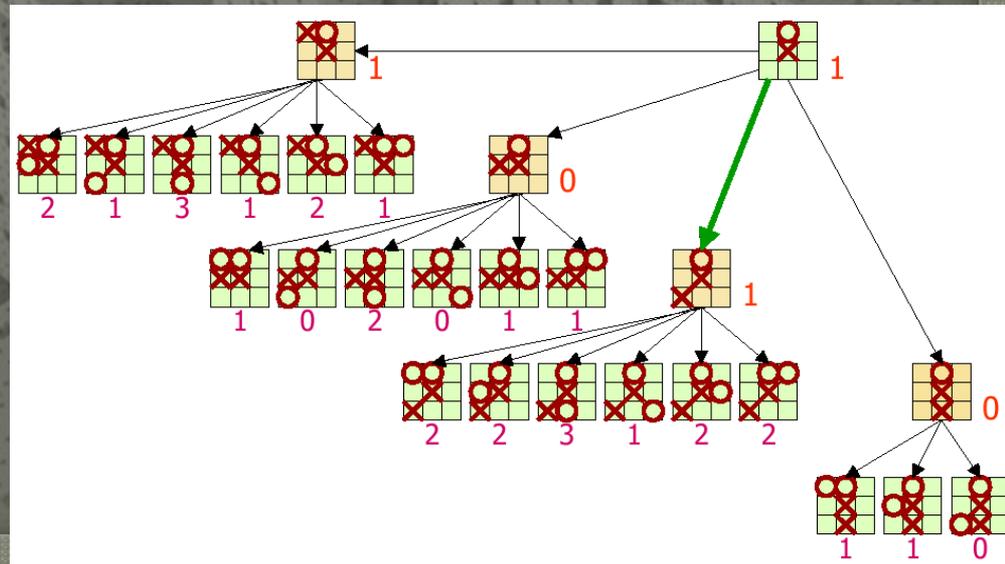
- Recherche dans un espace d'états
 - Arbre de recherche
 - Peut être infini alors que l'ensemble des états est finis
 - Plusieurs stratégies
 - Recherche en aveugle
 - Recherche avec heuristique



Algorithme Min-Max (Minimax)

● Jeu à 2 joueurs

- On suppose que chaque joueur choisira son meilleur coup, le meilleur coup de l'adversaire correspondant au moins bon coup du joueur courant. On "remonte" de proche en proche les valeurs des feuilles (fins de parties) jusqu'à la racine (position courante) ; on peut ainsi choisir le coup qui mène à la position la plus favorable



Algorithme $\alpha - \beta$

• Jeu à 2 joueurs

- Optimisation de min-max

- Élaguer des branches qu'il est inutile d'explorer
- Si la valeur d'un nœud atteint un seuil , il est inutile de continuer à explorer les descendants de ce nœud → leur valeur n'interviendra pas

- Coupe α (alpha)

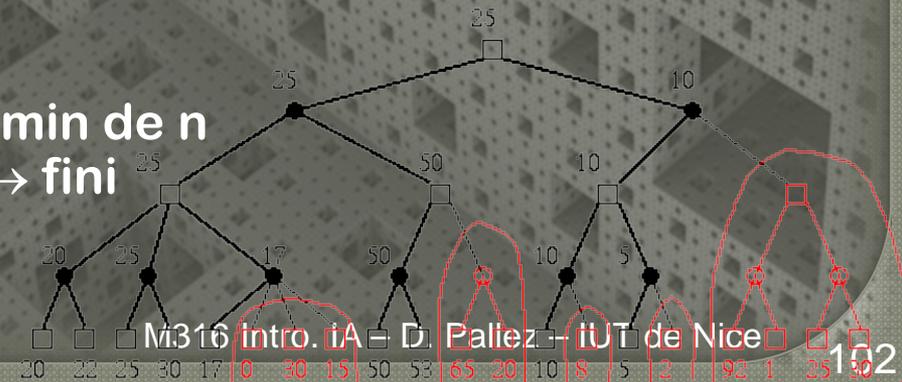
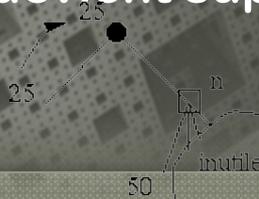
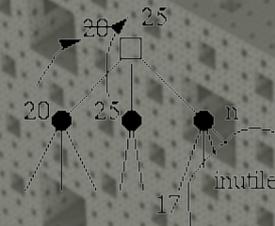
- n nœud min

Seuil alpha = Max des ancêtres Max de n
si n devient inférieur à Alpha → fini

- Coupe β (beta)

- n nœud max

Seuil beta = min des ancêtres min de n
si n devient supérieur à Beta → fini



Sources

- Florent Hivert, [Algorithmique](#)
- Elise Bouzon, [Algo et Structures récursives](#)
- Francois Denis, [Algo & Structures de données 2](#)